

12. Геометрические построения

Функции библиотеки `geometry` позволяют работать в евклидовой геометрии с двухмерными объектами. Заметим, что пакет не поддерживает расширенную плоскость, то есть он не может работать с точками и прямыми в бесконечности. Мы не ставим целью полностью описать эту библиотеку, но стараемся кратко рассказать о принципе работы в пакете и описать в таблице основные команды.

Библиотека `geometry` поддерживает основные геометрические примитивы. Среди них: точка, отрезок, луч, прямая, треугольник, квадрат, окружность, эллипс, парабола, гипербола и другие. Каждый объект обязательно имеет свои имя и размер. Для некоторых из них необходимо определить специфические параметры, например, для окружности - имя центра. Примитив задается с помощью одноименных команд. Например, для определения точки используется функция `point` (`P, Px, Py`), где `P` - имя точки, `Px` - горизонтальная координата, `Py` - вертикальная координата. Треугольник можно задать несколькими способами:

```
triangle(T, [A, B, C], n),
triangle(T, [l1, l2, l3], n),
triangle(T, [side1, side2, side3]),
triangle(T, [side1, 'angle'=theta, side3], n),
```

где `T` - имя треугольника; `A, B, C` - три точки; `l1, l2, l3` - три прямые;

`Side1, side2, side3` - три стороны треугольника;

`Side1, "angle" = theta, side3` - две стороны треугольника и `theta` - угол между ними;

`n` - список из двух имён, представляющих названия горизонтальной и вертикальной оси соответственно (необязательный параметр).

Таким же образом определяются и остальные примитивы. Кроме того, есть команды, определяющие основные параметры фигуры, такие как способ задания примитива, координаты, радиус, площадь, алгебраическое уравнение и многие другие.

Для графической визуализации объектов используется функция
`draw ([obj_1 (localopts_1) ..., obj_n (localopts_n)], globalopts);`
 где `obj_1, ..., obj_n` - геометрические объекты,
`localopts_1, ..., localopts_n` - параметр для каждого объекта,
`globalopts` - параметры, которые относятся ко всем объектам.

`Localopts_i` - последовательность параметров: цвет, стиль линии, количество точек, стиль, символ, толщина, текст, заполнение.

© Прохоров Г.В., Колбасев В.В., Желнов К.И., Леденев М.А., 1998

«Математический пакет Maple V Release 4».

При перепечатке ссылка на первоисточник обязательна.

Ниже приведены основные команды из библиотеки *geometry*.

Объекты можно подвергнуть различным преобразованиям: перенос вдоль горизонтальной или вертикальной осей, различные пово-

команда	описание
area(A1)	Определение площади объекта A1 (треугольника, квадрата, круга, и т. п.)
asymptotes (P)	Определение асимптот гиперболы P
bisector(T)	Определение биссектрисы треугольника T
center(A1)	Определение центра круга, эллипса, гиперболы
circle(c,m)	Определение круга с именем “с” методом m
conic(k, m)	Определение конуса с именем “к” методом m
coordinates(p)	Определение координат объекта p[Px, Py] , где Px - горизонтальная координата и Py - вертикальная координата
definedAs (Sq)	Определение четырех вершин квадрата Sq
detail(A1)	Детальное описание объекта A1
diagonal(Sq)	Определение длины диагонали квадрата
hyperbola(H, m)	Определение гиперболы с именем “H”, методом m
diameter(V)	Вычисление диаметра окружности V
distance(a, b)	Вычисление расстояния между двумя объектами
draw(A1)	Построение объекта A1
ellipse(E, m)	Определение эллипса с именем “E” методом m
Equation(A1)	Вывод уравнения геометрического объекта A1
Foci(E)	Нахождение фокуса эллипса или гиперболы
form(P)	Определение формы геометрического объекта (то есть, point2d, если P - точка)
HorizontalCoord (P)	Определение значения Px, которое является горизонтальной координатой точки P
MajorAxis (p)	Вычисление длины главной оси эллипса p
Median(t)	Определение медианы треугольника t
method(T)	Вывод метода определения объекта T
MinorAxis (p)	Определение длины малой оси эллипса
parabola (P,m)	Определение параболы с именем “P”, методом m
radius (c)	Определение радиуса окружности c
square(K,m)	Определение квадрата с именем “K”, методом m
Vertex (p)	Вывод названия вершины объекта p
VerticalCoord (P)	Определение значения Py, которое является вертикальной координатой точки P

роты и сдвиги и т. п.

В качестве иллюстрации приведем доказательство теоремы о точке пересечения биссектрис в треугольнике, которая гласит:

Центр окружности, вписанной в треугольник, является точкой пересечения его биссектрис.

```
> restart: with(geometry):
```

Построим треугольник T :

```
> triangle(T,[point(A,0,0),point(B,3,-1),
point(C,4,2)]):
```

Построим окружность inc , вписанную в треугольник с центром $O1$.

```
> incircle(inc,T,'centername'=O1):
```

Построим биссектрисы bA , bB , bC углов треугольника T :

```
> bisector(bA,A,T): bisector(bB,B,T):
```

```
bisector(bC,C,T):
```

Проверим, действительно ли центр вписанной окружности $O1$ лежит на пресечении трех биссектрис:

```
IsOnLine(O1,bA) and IsOnLine(O1,bB) and
IsOnLine(O1,bC);
```

true

Мы убедились, что точка $O1$ действительно принадлежит биссектрисам bA , bB , bC . Подтвердим вышесказанное рисунком:

```
> draw([inc(color=green), bA(color=black),
bB(color=black), bC(color=black), T(color=blue,
filled=false)],filled=true,
scaling=constrained);
```

